

主な仕様

ロボットアーム

項目	仕様
構造	多関節型
軸数	6
アーム長 (J2~J5)	600mm
繰り返し位置決め精度	±0.02mm
ダイレクト操作力	1~10N
接触停止力	110N
可搬質量	3kg
標準サイクルタイム*	1.2 秒
動作範囲	J1:±270° J2:±150° J3:±150° J4:±180° J5:±180° J6:±270°
最大速度	J1~J6:±180°/s 最大直線補間速度:2m/s
質量	25kg

*25mm上昇、300mm横移動、25mm下降の往復動作

ロボットハンド

項目	仕様
把持指数	2
把持時繰り返し中心精度	±0.02mm
把持力	0.5~90N
把持力精度	±0.5N
最大開閉ストローク	70mm
質量	1.5kg

ロボットコントローラ

項目	仕様	
外部インターフェース	Ethernet	2 (1Gbps)
	USB	1
	非常停止DI	1
	保護停止DI	1
	安全DI	4
	安全DO	4
	汎用DI	8
	汎用DO	8
電源電圧	100VAC~240VAC	
消費電力	1200W 以下	
電源周波数	50/60Hz	
外形寸法	W450×D200×H350mm	

UI デバイス

項目	仕様
外形寸法	W374×D37×H280mm
質量	1.8kg
ディスプレイサイズ	12.1型

●Ethernetは、富士ゼロックス株式会社の登録商標です。

アズビル株式会社

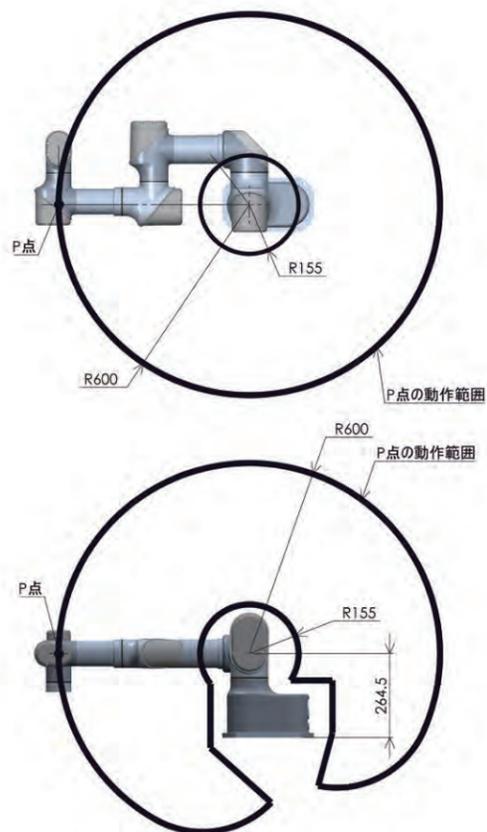
※株式会社山武はアズビル株式会社へ社名を変更いたしました。

〈お問い合わせ先〉 **TEL 0466-52-7180**
技術開発本部 E-Mail SR@azbil.com

〈アズビル株式会社〉 <https://www.azbil.com/jp/>

5版発行:2021年4月-AZ

動作範囲



【ご注意】
 この資料の記載内容は、お断りなく変更する場合がありますのでご了承ください。
 各特長の中には開発完了していないものもありますので、発売時期などにつきましてはお問い合わせください。
 本資料からの無断転記、複製はご遠慮ください。

ご用命は下記または弊社事務所までお願いします。

azbil

次世代スマートロボット



THE ANSWER IS ...

人に近い感覚を持ち合わせたロボット、それがアズビルの導き出した答えです。

生産現場の様々な課題を解決するため、

長年培ってきた「センシング技術」と「コントロール技術」を融合させました。

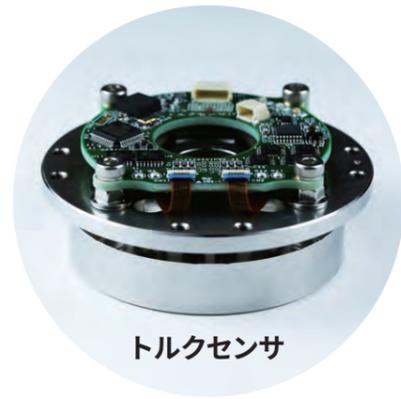
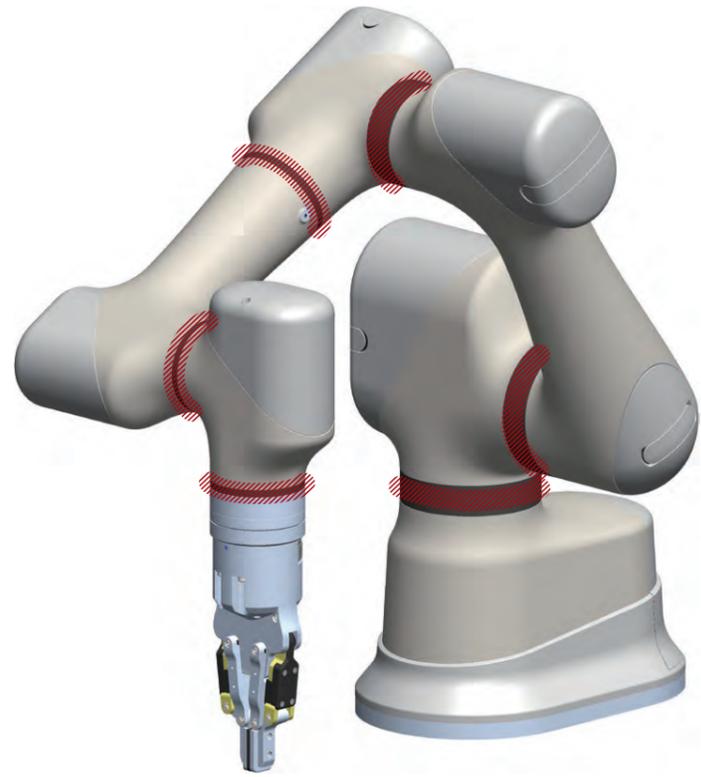
力と目の新感覚で器用で繊細な次世代スマートロボット

各関節にトルクセンサを内蔵しており、精密な作業力の検知と制御が行えます。

また、視覚機能（オプション）により画像認識ができることで、治具がシンプルになります。

教示・プログラムなども容易に、そして迅速な自動化立ち上げも実現できます。

さらに把持力を制御できるハンドを搭載することで、柔軟物のハンドリングも可能になります。



トルクセンサ内蔵箇所

THE ANSWER IS ... なら 倣い／探り動作

従来の位置制御に加え、ワークに加わる力を検知することで、人の作業のような器用さを実現します。

〈倣い動作〉

ロボットアームの各関節に内蔵したトルクセンサが、ロボットとワークの接触する力を検知、制御することで、一定の力でワークを倣うことができます。



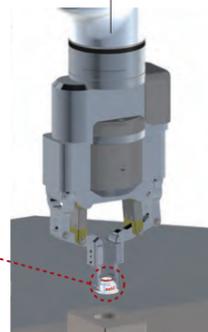
バリ取り

〈探り動作〉

精密な嵌合作業では、ワークの穴位置を力で確認し、正しい嵌め込み位置を見つけて押し込みます。



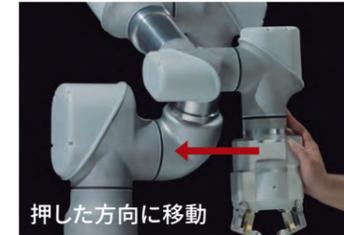
ロボットアーム



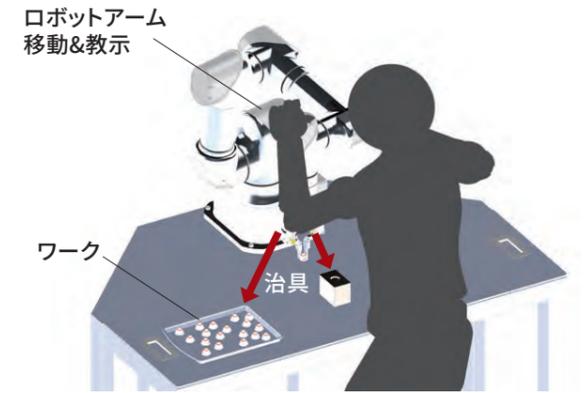
THE ANSWER IS ...

簡単教示

ロボット導入の障壁となっていたプログラミングを容易にし、簡単に使用できます。人がロボットを直接動かすことで動作を教えられ、プログラミングの負荷を低減します。



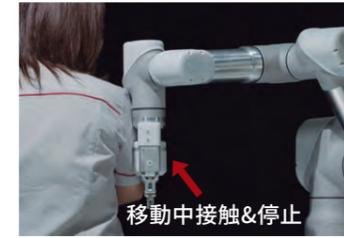
押した方向に移動



THE ANSWER IS ...

高精度な衝突検知

万が一ロボットが人に接触した場合でも、ロボットがその接触力を検知して、即座に停止できます。人に優しいロボットです。



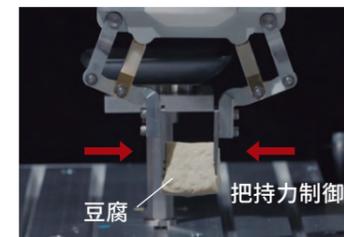
移動中接触&停止



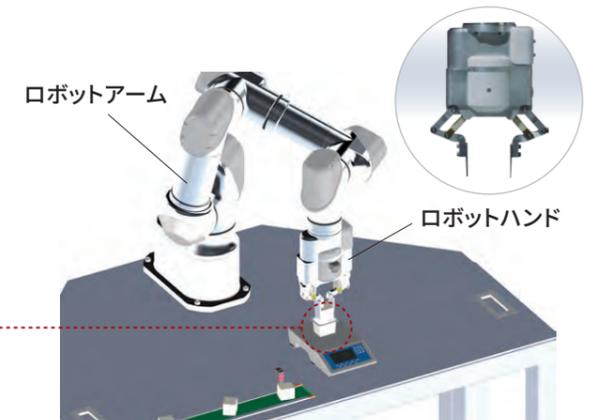
THE ANSWER IS ...

繊細なハンドリング

力加減を制御して、柔らかい物、壊れやすい物、傷つきやすい物のハンドリングを実現します。例えば、豆腐や粘土のように柔らかい物を0.5Nの精度で把持力を制御して扱うことができます。



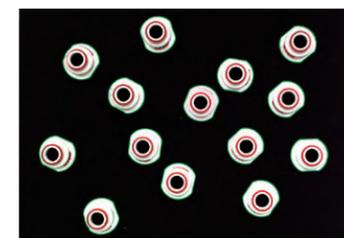
豆腐 把持力制御



THE ANSWER IS ...

高度な画像認識

当社独自の画像処理技術で、ワーク位置、形状、属性、情報を取得し、それに対応したロボット制御を実現します。



カメラ画像&認識処理



カメラ